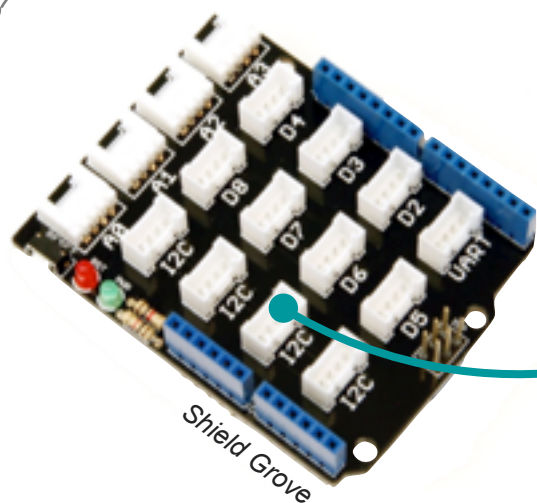
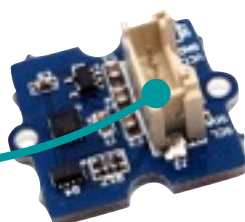


CAPTEUR ACCELEROMETRE

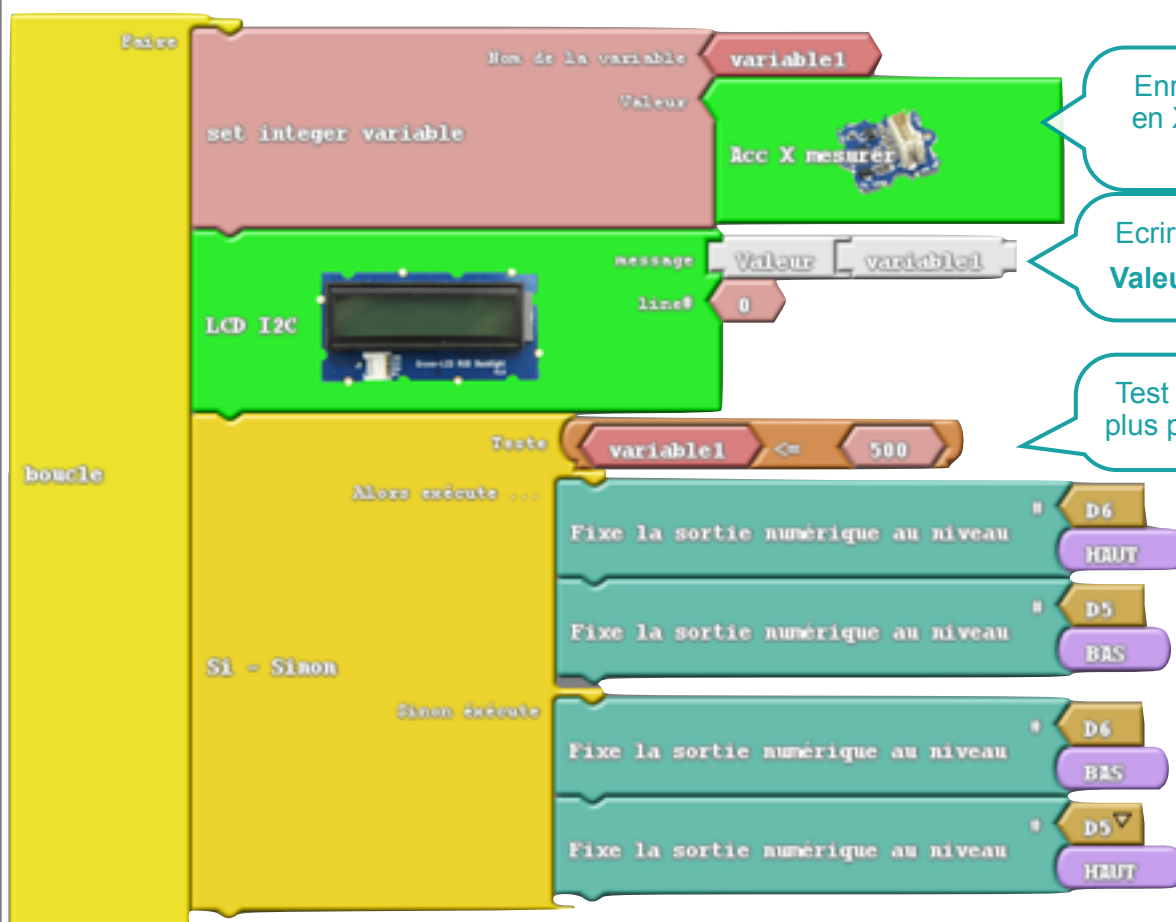
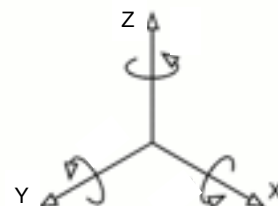


Le capteur se connecte sur l'un des ports I2C



Ce capteur permet d'informer la rotation en X en Y et la position en Z.

Il permet également d'informer l'accélération des mouvements sur l'axe des X et des Y.



Enregistre la rotation en X dans la variable « variable1 »

Ecrire sur la ligne 1 : Valeur « variable1 »

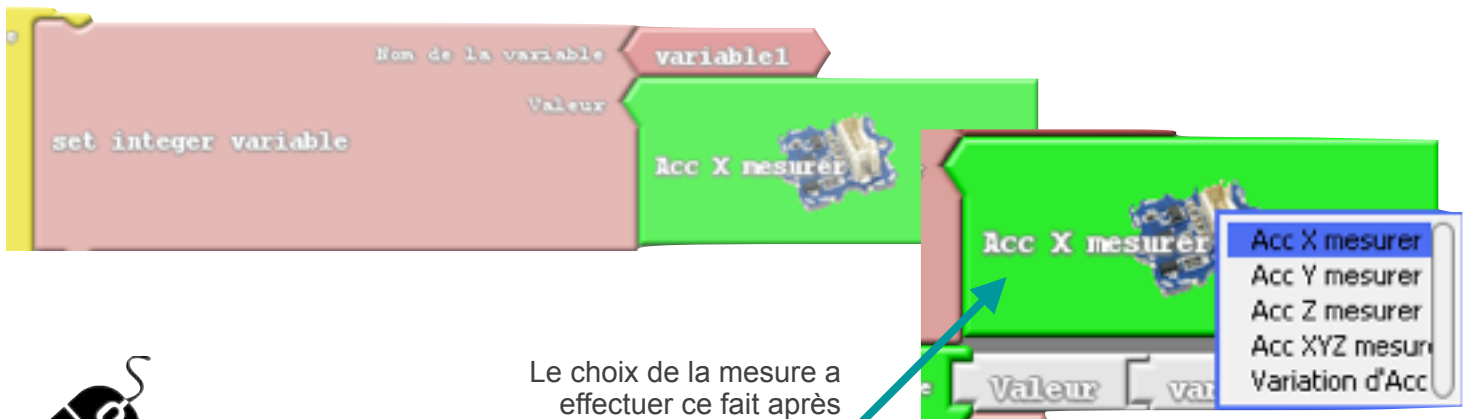
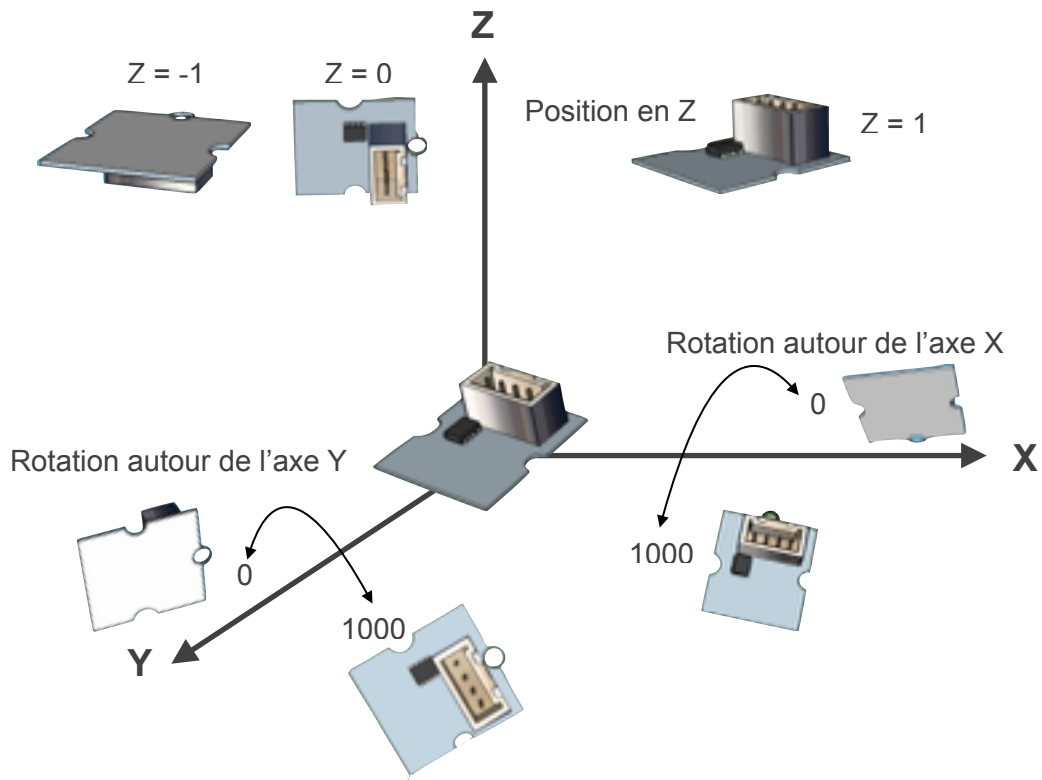
Test si variable1 est plus petit ou égal à 500

Dans ce programme, la variable1 correspond à la rotation en X.

Le contenu de la variable1 est affiché sur l'afficheur à la ligne 1 après le mot valeur.

Si la variable1 (rotation en X) est plus petit ou égal à 500 alors la sortie 6 s'active (sortie 5 désactivée) sinon c'est la sortie 5 qui s'active (sortie 6 désactivée dans ce cas).

Les sorties 6 et 5 sont connectées à des leds pour visualiser plus facilement leurs états.

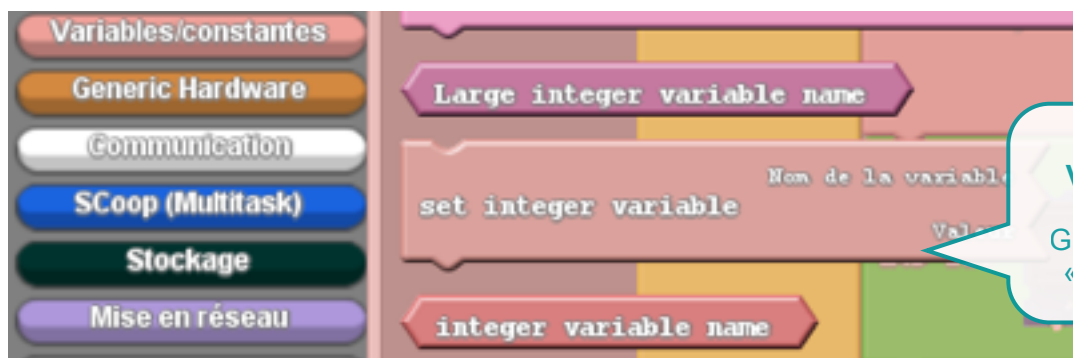


Le choix de la mesure à effectuer se fait après



Dans les bibliothèques :
DuinoEDU Grove Add

Glissez / Déposez le bloc
«Acc X mesurer»



Dans les bibliothèques :
Variables/Constantes

Glissez / Déposez le bloc
«Set intègre variable»